

# Neue Muster für Listen

Auf das Muster ...

- $[ ]$  passt die leere Liste **nil**,
- $[ p_1 ; \dots ; p_n ]$  passt die Liste  $[ w_1 ; \dots ; w_n ]$ , wenn  $w_i$  auf  $p_i$  passt.
- $p_1 :: p_2$  passt  $w_1 :: w_2$ , wenn  $w_i$  auf  $p_i$  für  $i = 1, 2$  passt.

# Grundalgorithmen für Listen

```
let rec length = function
    [] -> 0
  | _::l -> 1 + length l
```

```
let rec enthalten = function
    ([],x) -> false
  | (h::t,x) -> x=h || enthalten(t,x)
```

```
let rec rev = function
    [] -> []
  | h::t -> rev t @ [h]
```

```
let hd (h::t) = h
```

```
let tl (h::t) = t
```

```
let null l = l = []
```

# Effizientes Spiegeln

```
let rec rev_aux = function
  ([], acc) -> acc
| (h::t, acc) -> rev_aux(t, h::acc)
```

```
let rev2 l = rev_aux(l, [])
```

Man erprobe `rev(mklist 10000)` und `rev2(mklist 10000)`  
wobei `mklist n` eine Liste der Länge  $n$  ist.

Man zeige mit dem Satz von der partiellen Korrektheit, dass gilt:

$$\text{rev\_aux}(l, \text{acc}) = \text{rev}(l) @ \text{acc}$$

# Sortieren durch Einfügen

Eine Liste  $[x_1; \dots; x_n]$  heißt *sortiert*, wenn  $x_1 \leq x_2 \leq \dots \leq x_n$ .

```
let rec insertel = function
  (a, []) -> [a]
  | (a, h::t) -> if a <= h then a::h::t else h :: insertel(a,t)
```

```
let rec insort = function
  [] -> []
  | h::t -> insertel(h,sort l)
```

Ist  $l$  sortiert, so auch  $\text{insertel}(a,l)$  und es enthält dieselben Elemente wie  $a :: l$ .

Für beliebiges  $l$  ist  $\text{insort}(l)$  sortiert und enthält dieselben Elemente wie  $l$ .

# Anwenden einer Funktion auf alle Elemente einer Liste

```
let rec map f l = match l with
  [] -> []
  | h::t -> f h :: map f t
```

Beispiel:

```
# map (fun x -> x * x) [1;2;3;4];;
- : int list = [1; 4; 9; 16]
# map string_of_int [1;2;3;4];;
- : string list = ["1"; "2"; "3"; "4"]
# map (map (fun x -> x*x)) [[1;2]; [3]; [4;5;6]];
- : int list list = [[1; 4]; [9]; [16; 25; 36]]
```

# Weitere Funktionen als Übung

Zerlegen in zwei Teile

```
val split : ('a -> bool) -> 'a list -> 'a list * 'a list
```

Verflachen

```
val flatten : 'a list list -> 'a list
```

Falten

```
val fold_right : ('a * 'b -> 'b) -> 'b -> 'a list -> 'b
```

$$\text{fold\_right } f \ x \ [x_1; \dots; x_n] = f \ x_1 (f \ x_2 \ \dots \ (f \ x_n \ x)) \ \dots$$

# Beispiel

Kontovorgänge liegen als Liste von floats vor.

Buchungsbetrag  $\leq$  1000EUR : Gebühr 30 Cent

Buchungsbetrag  $>$  1000EUR : Gebühr 50 Cent

Man schreibe eine Funktion, die die Gesamtgebühr bestimmt.

Zunächst direkt, dann mit `fold_right`.

Weitere Anwendungsbeispiele in [Kröger] und der OCAML Bibliothek.

# Stapel

Stapel (Keller, *stack*): Endliche Listen mit Basisfunktionen **nil**, **cons**, **hd**, **tl**, **null** (hier meist bezeichnet als **empty**, **push**, **top**, **pop**, **isempty**).

Idee: Man legt Dinge auf dem Stapel ab und bekommt sie in der Reihenfolge “*last-in-first-out*” (LIFO) zurück.

Der Stapel ist eine häufig verwendete Datenstruktur. Man kann mit ihm z.B. Rekursion simulieren (wird hier nicht behandelt).

# Schlange

Schlangen: Endliche Folgen mit den Basisfunktionen **nil**, **hd**, **tl**, sowie **enter** mit Bedeutung **enter** $(l, x) = l@[x]$ .

Idee: Dinge werden in die Schlange eingereiht und in der Reihenfolge *first-in-first-out* (FIFO) wieder entnommen.

Schlangen werden sowohl als echte Warteschlangen, als auch als Hilfsdatenstruktur in bestimmten Algorithmen verwendet.

Bemerkung: Die naive Implementierung von Schlangen als Listen ist ineffizient, da die Basisfunktion **enter** Zeit proportional zur Länge der Schlange verbraucht.

# Reihungen

Reihungen (Vektoren, *Arrays*): Endliche Folgen mit den Basisfunktionen **init**, **dim**, **get**, **update** mit den Bedeutungen

$$\mathbf{init}(n, x) = \underbrace{[x; x; \dots; x]}_{n \text{ Einträge}}$$

$$\mathbf{dim}([x_1; \dots; x_n]) = n$$

$$\mathbf{get}([x_1; \dots; x_n], i) = x_i$$

$$\mathbf{update}([x_1; \dots; x_n], i, x) = [x_1; \dots; x_{i-1}; x; x_{i+1}; \dots; x_n]$$

Im Falle unpassender Indizes sind diese Operationen undefiniert, z.B.: **get**( $[x_1; x_2], 3$ ) oder **init**( $-2, 0.0$ ).

Wir schreiben  $\alpha$  **vect** für den Typ der Reihungen mit Einträgen vom Typ  $\alpha$ .

Man kann Reihungen als OCAML-Listen implementieren; bei großer Dimension ist das aber ineffizient.

# Binäre Suche mit Reihungen

Die folgenden Funktionen setzen voraus, dass die Reihung  $l$  aufsteigend sortiert ist.

```
sucheVonBis = function( $l$ :string vect,  $w$ :string,  $i$ :int,  $j$ :int)bool
    if  $i > j$  then false else
    if  $i = j$  then get( $l$ ,  $i$ ) =  $w$  else
        let  $m = \lfloor (i + j) / 2 \rfloor$  in
        let  $w_m =$  get( $l$ ,  $m$ ) in
        if  $w_m = w$  then true else
            if  $w <$  get( $l$ ,  $m$ ) then
                sucheVonBis( $l$ ,  $w$ ,  $i$ ,  $m - 1$ )
            else sucheVonBis( $l$ ,  $w$ ,  $m + 1$ ,  $j$ )
suche = function( $l$ :string vect,  $w$ :string)sucheVonBis( $l$ ,  $w$ , 1, dim( $l$ ))
```

# Binärbäume

**Definition:** Sei  $A$  eine Menge. Die Menge  $A^\Delta$  der *Binärbäume über  $A$*  ist induktiv definiert wie folgt:

1.  $A^\Delta$  enthält den *leeren Binärbaum*  $\tau$
2. Sind  $x$  in  $A$  und  $l, r \in A^\Delta$ , so ist das 3-Tupel  $(x, l, r) \in A^\Delta$

Man kann die induktive Definition wie folgt umgehen: Die Menge  $A_n^\Delta$  der *Höhe höchstens  $n$*  ist rekursiv (über  $n$ ) definiert durch

1.  $A_0^\Delta = \{\tau\}$
2.  $A_{n+1}^\Delta = A_n^\Delta \cup \{(x, l, r) \mid x \in A, l \in A_n^\Delta, r \in A_n^\Delta\}$ .

Es ist dann  $A^\Delta = \bigcup_{n \geq 0} A_n^\Delta$ . Die *Höhe* eines Binärbaumes  $t \in A^\Delta$  ist das kleinste  $n$ , sodass  $t \in A_n^\Delta$ .

# Terminologie

$x$  heißt *Wurzel* oder *Wurzelbeschriftung* von  $(x, l, r)$ .

$l, r$  heißen *linker, bzw. rechter Unterbaum* von  $(x, l, r)$ . Ein Binärbaum der Form  $(x, \tau, \tau)$  heißt *Blatt*. Ein von  $\tau$  verschiedener Binärbaum heißt *nichtleer*.

Die *Knoten* und *Teilbäume* eines Binärbaums sind rekursiv definiert wie folgt:

1.  $\tau$  hat keine Knoten und nur  $\tau$  als Teilbaum.
2. Die Knoten von  $(x, l, r)$  sind  $x$  und die Knoten von  $l$  und die Knoten von  $r$ . Die Teilbäume von  $(x, l, r)$  sind  $(x, l, r)$  und die Teilbäume von  $l$  und von  $r$ .

# Beispiel

$t = (6, (3, (2, \tau, \tau), (8, \tau, (5, \tau, \tau))), (8, (4, \tau, \tau), \tau)).$

Knoten von  $t$ :  $\{6, 3, 2, 8, 5, 4\}$ .

Teilbäume von  $t$ :

$\{t, (3, (2, \tau, \tau), (8, \tau, (5, \tau, \tau))), (2, \tau, \tau), (8, \tau, (5, \tau, \tau)), (5, \tau, \tau), (8, (4, \tau, \tau), \tau), (4, \tau,$